

## Введение

В NanoWii был разработан для управления мультикоптером малого и среднего размера. Она содержит микроконтроллер, блок, 3-осный гироскоп и 3-осный АСС.

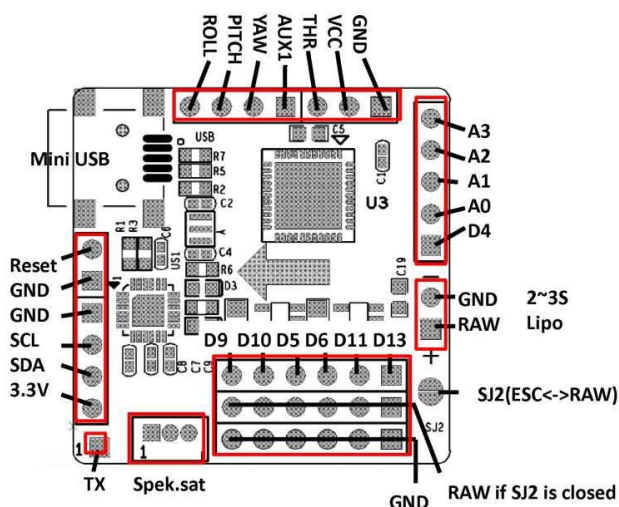
Без дополнительных датчиков можно летать в акро и стабильном режимах.

Акро = как обычные RC вертолеты.

Стабильный = как соосный вертолет (он всегда возвращается в горизонтальное положение).

Использованный блок микроконтроллера (Atmega32u4) 6 ШИМ с высоким разрешением (ESC сигнала).

Выходы, порт USB (не нужен FTDI-адаптер) и способен считывать сигналы различных типов RX. Гироскоп и АСС объединены в MPU-6050.



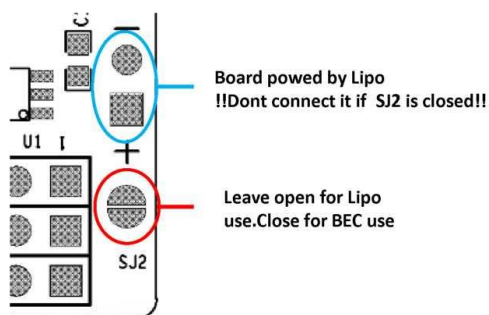
## Выбор источника питания

Есть 3 способа питания NanoWii Совета

1. По-умолчанию. Подавать питание от Липо батареи на определенные контакты (см. изображение)
2. В этом случае никаких ESC ВЕС не нужно. Питание на ESC ВЕС или просто ВЕС. Чтобы использовать его как это необходимо припаять перемычку 2 (SJ2) (см. изображение)

**Внимание !** Если перемычка 2 припаяна, не подключать LipoBattery непосредственно к плате!

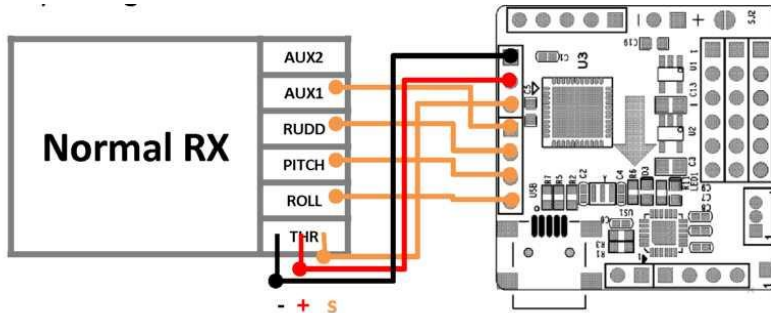
3. Подается по VCC. Если ваш приемник уже запитан от 5 - 5,5v питания вы можете запитать плату от VCC разъема своего приемника (разъем дроссельной заслонки – throttle connector). Пожалуйста, оставьте перемычку 2 (SJ2) открытой (не замкнутой) в этом случае.



## Подключение RX (приемника)

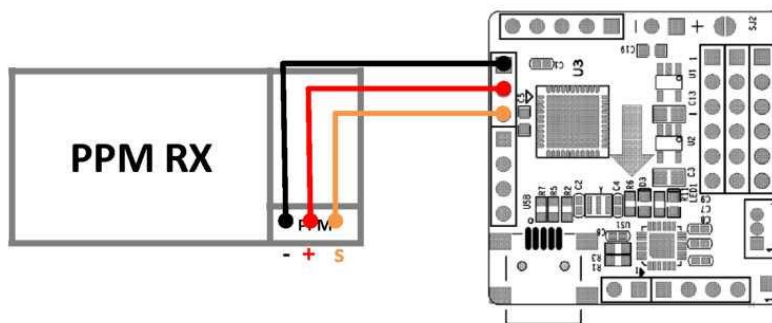
### Normal RX

Вы можете использовать все стандартные RX с 4-5 каналами. Рекомендуется 5 каналный. Только для разъема дросселя все провода подключены (сигнал,+,-). Для остальных каналов нужны только сигнальные провода.



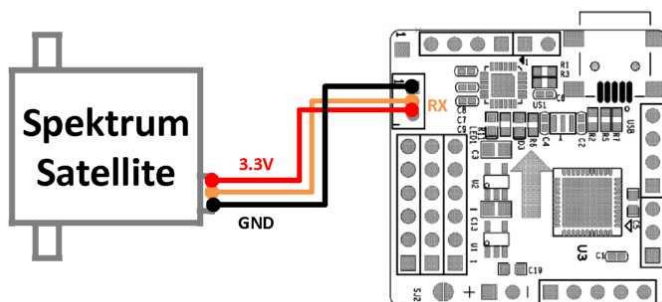
### PPM sum RX

С PPM sum RX можно использовать до 8 каналов только один провод



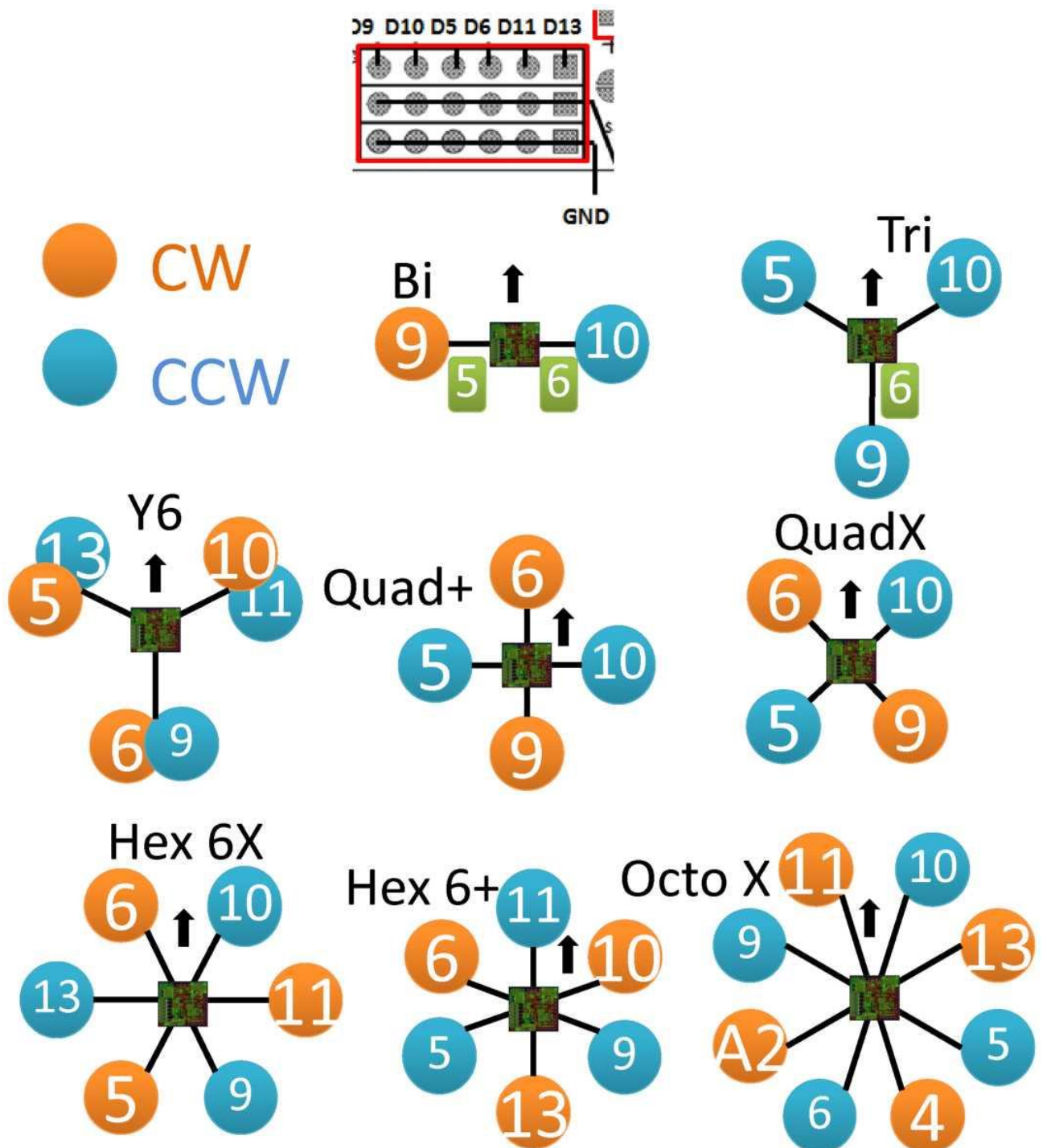
### Spektrum Satellite

С приемниками спектрум также можно использовать до 8 каналов. И это совсем легко. (спутник должен быть свяжете на ругой RX, прежде чем вы можете использовать его)



## Подключение ESC

В NanoWii поддерживает до 6 ESC-подключений, но ее также можно подключить до 8. Способы, которые показывают положения двигателей и платы управления



## Вертолет установки

При установке NanoWii должен быть помещен в центр на двусторонний скотч

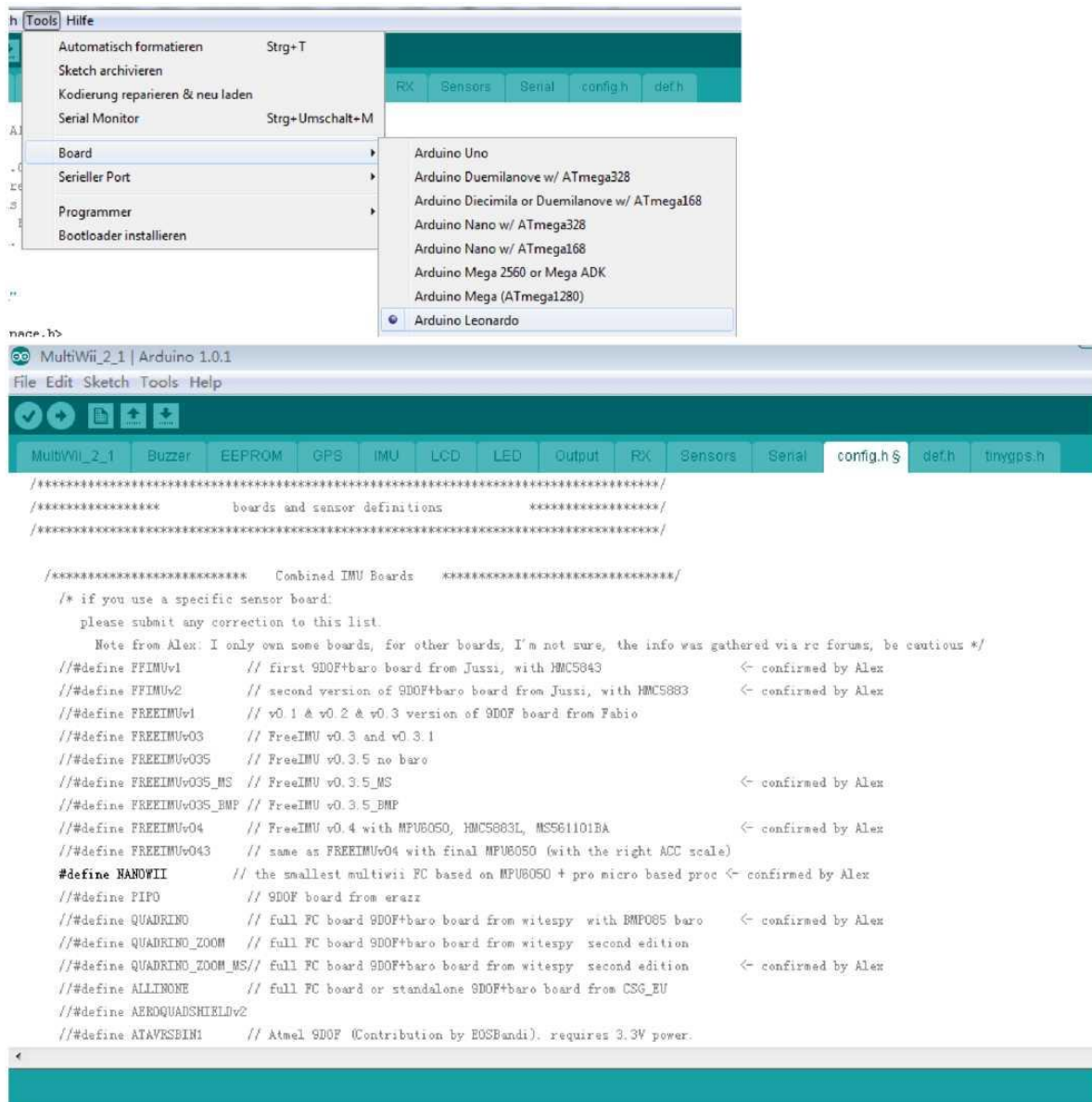
## MultiWii прошивки и загрузка

NanoWii специально разработан для использования с MultiWii

Скачать последнюю версию (nanoWii полна совместим с V2.1)

Откройте его с помощью Arduino и выберите NanoWii и необходимые настройки в файле config.h.

Если все настройки указаны верно, нажмите на кнопку Загрузить.



## Внешние датчики

Вы можете подключить любой I2C датчик NanoWii, который поддерживается программным обеспечением.

Так как гироскоп и АСС уже существует, то рекомендуется подключить это датчики:

- I2C Барометр (BMP085 или MS561101BA)
- I2C Магнитометр (HMC5843, HMC5883, AK8975 или MAG3110)
- I2C GPS

## Ліро моніторинга

Моніторинг Ліро напруга, необхідно підключити два резистора на контакт А3 і GND.

